CanMB(CANFD 分析仪)

用法说明和二次开发指南

V1.02



序号	名称	功能
1	USB B 方型母口	对接电脑,传输控制指令和数据
2	PWR 灯	电源指示灯,USB 插上电脑就亮
3	CAN1 灯	通道1指示灯,通道1有数据亮
4	CAN2 灯	通道2指示灯,通道2有数据亮
5	CAN1_H	通道 1 对应的 CAN 总线 H
6	CAN1_L	通道 1 对应的 CAN 总线 L
7	CAN1_R+	终端电阻 120 Ω 默认使能,此引脚实际上是 UART 控制口 RX
8	CAN1_R-	终端电阻 120 Ω 默认使能,此引脚实际上是 UART 控制口 TX
9	CAN2_H	通道 2 对应的 CAN 总线 H
10	CAN2_L	通道 2 对应的 CAN 总线 L
11	CAN2_R+	终端电阻 120 Ω 默认使能,此引脚实际上是 GND
12	CAN2_R-	终端电阻 120 Ω 默认使能,此引脚实际上是 GND
13	接线卡槽	将 CAN 盒插针形式的接口转换为带螺栓接线接口(可以拆卸)

固件选择

这款设备内置了两款固件,可以自由切换

默认固件: 需要下载上位机软件、功能齐全

🕨 🖩 🔺 🕹 Lo	自动 F8								
Channe	■ 停止 F7	Ch	Dir	CanId	Name	DLC	Data	Unit	Prede
Diagn	发送 编程 密形化 统计								
	数据导入 日志导出 重放 CAN字典数据库								
	打印输出								

扩展固件:无需下载软件,通过浏览器网页连接使用、支持串口指令控制 ullet

	ID(HEX)	长度	数据(HEX)	智停更新 时间	方向 类型		物型用型	话致日志
序号)[
0	00000666	8	1122334455667788	21:13:4 779			CLASS_CAN	通道1
1	00000666	8	1122334455667788	21:13:7 450	接收	标准帧	CLASS_CAN	通道1

切换方式

默认固件:不需要额外配置

扩展固件:将 CAN1_R+和 CAN1_R-短接,然后再插上 USB 接口到电脑



(若不短接情况下上电,则进入默认固件)

默认固件用法

一、连接电脑

通过 USB A 公转 B 公数据线,将设备连接电脑

二、下载软件

通过浏览器打开官网 <u>https://canmb.com/</u> (直接点击链接,或在浏览器地址栏输入 canmb.com) 点击界面上方的"桌面软件"按钮,下载软件

CanMB	\1254CNY\	Therefore a second seco				,
(CA	NJ71/1X)	56%	• ***** ·		C NOT A	(i)
			Q Market	Quick Actions		
√ 免安装上位机软件,	即插即用	and the second second	C teiss	See Garab Ke Contracted to a contract	+ Bear Tring Growal and Af Janua	
		- Constanting	6 ma	Receir, Files		
√ 内置双固件可切换,	自由选择	The second second second	E Certacels 17 https:/	the Althe		
		Property Property Process	D heaves	Harme 4	Last open	Evaluation of
			Contract Contract	O Arrow gambeless	Alter Address of	Disercent react
			B of tergine	Recent helonger	A NEW ADDITION OF	Allocation of the second
2010030-00	or 杏子物理		P. Newser	Office and and a second second	6.No. 0071367	TRAVING CORP.
Attrack in	UI E 119X1E			Birter Balganos	100000	1446-213 53427
				A set address	100/10/10/	10.01100
				Detting started		0.000
			• Ipper appreciated from		-	

三、打开软件

下载后解压缩,然后直接打开"canmb_v1.22.exe",不需要安装

名称	修改日期	类型	大小
📜 canl	2023/12/20 14:25	文件夹	
Config	2023/12/20 14:25	文件夹	
📒 database	2023/12/20 14:25	文件夹	
adoc 🔁	2023/12/20 14:25	文件夹	
🚞 examples	2023/12/20 14:25	文件夹	
a memserv64	2023/12/20 14:25	文件夹	
tools	2023/12/20 14:25	文件夹	
Cache.bin	2023/2/18 0:45	BIN 文件	1 KB
🗋 canl_data.obj	2023/2/18 0:45	Object File	7 KB
Canl_dynamic_ECU_main.obj	2023/2/18 0:45	Object File	2 KB
canl_dynamic_ECU_sec.obj	2023/2/18 0:45	Object File	2 KB
is canllib.DLL	2023/2/18 0:45	应用程序扩展	47 KB
🗋 canllib.map	2023/2/18 0:45	Linker Address Map	3 KB
/ canmb_v1.22.exe	2023/2/18 0:45	应用程序	2,992 KB
Canpp_boot.bin	2023/12/20 12:04	BIN 文件	1 KB

四、选择设备

插入设备,然后依次点击"设置"、"硬件选择"、"CanMB"

///s can++ - example_cfg								- 0	×
文件 视图 CAN 设	置 帮助								
	诊断选项			Name	DLC	Data	Unit	Predefined	
Unknown CAN #	硬件选择	>	✓ CanME	3	0.00				
Diagnosic mes	通道配置								
1			C	AN HW: SuperCAN		no ODX im	ported		

五、通道配置

1、依次点击"设置"、"通道配置"

Ms can++ - example_cf	g								– 🗆 X
文件 视图 CAN 谈	建 帮助								
► ■ At + Log ▲ Q & □ ▼ Channels □ ▼ Unknown CAN n	诊断选项… 硬件选择	, c	h Dir	CanId	Name	DLC	Data	Unit	Predefined
⊔_y Diagnosic me	通道配置								
				CAN HW	SuperCAN		no ODX in	nported	

2、点选通道,然后配置**协议类型**和传输速率

	Physical Channel	Bitrate nominal / da	Type	Info	
1	D5035-05 SuperCAN ch0 (26	1000000 / 4000000	CAN FD	used for diagnostics (change under "S	
2	D5035-05 SuperCAN ch1 (7	500000	CAN		
	/				
port from	None ~		**** 		
Adjust bit	timings				

六、接收报文

点击 🖍 ,	开始接收 CANFD 报文

Descr

七、发送报文

1、点击 Tx, 弹出报文构造和发送窗口

	Cha	DLC	Flags	Key	Node	Cycle	Start t	Data				
0x64	1	15	FDF	None	Cyclic	1	0	0C 0C 00 FE 07 00 00	8 88 88 88 88 88 88 88 88 88 88 88	99 99 99 99 99 99 99 99	00 00 00 0	Add
0x777	1	8	None	У	Manual		0	00 00 00 00 00 00 00	9.00			
												Delete
												Cingle transmit
												selected
												New
												Now
ana)	Rau	PI	hurical	Reco	dofied			ligit	Maure			
Buar			diance.		Geraneu			onze	No. C			

2、选择示例中的消息,然后发送

CAN Transmit									- 0 ×
₩ Nessage	Cha	DLC 15	Flags	Key None	Mode	Cycle	Start t	Data ac ac ac se FE 87 de	Add
🛃 8x; 77	1	8	None	У	Manual		9	80 80 80 80 80 80 80	Delete
									Single transmit
									selected ~
									Now

Channels	Time 200.7	Ch 1	Dir Bx	CanId	Name	DLC 8	Data 00 02 00 00 00 00 00 00 00	Unit	Predefined	Descrip
Diagnosic messages only	163.7	1	Tx	64		15	0C 0C 00 FE 07 00 00			
	_									

扩展固件基础用法

一、连接电脑

通过 USB A 公转 B 公数据线,将设备连接电脑

二、在线使用

不需要安装上位机软件,直接通过浏览器打开官网<u>https://canmb.com/</u>(直接点击链接,或在浏览器浏览器地址栏输入 canmb.com)

- 若弹窗中未出现指定设备,可能是需要安装驱动;参考下文
- 四、安装驱动

默认免驱,若第三步已经成功识别设备、则可不用安装

若设备插上电脑后设备管理器显示为黄色标识未识别设备,则下载驱动并安装: <u>https://gitcode.com/Premium-Resources/15d7f</u>

五、参数配置

使能 CAN 通道、选择协议、模式、速率、采样点等,最后点击"开始使用"

	CanMB_CANFD	- 基础配置			
基础配置	通道1				
高级配置	通道使能 🛛 🔨				
设备管理	通讯协议 CAN 2.0 工作模式 常规模式				
设备信息	仲裁段速率 500k bps	or 自动匹配			
	^{梁祥魚位} 直○75% ○80% ●87. 诵道2	5%			
	通道使能 □				
	通道使能 🗆				

六、接收数据

将 CAN 通道对应的总线 H、L 接口对接外部其他节点,接收其他节点发来的报文

				暂停更新	i ji	空屏显	调整屏显	记录日志
序号	ID(HEX)	长度	数据(HEX)	时间	方向	类型	协议	通道
0	00000666	8	1122334455667788	21:13:4 779	接收	标准帧	CLASS_CAN	通道1
1	00000666	8	1122334455667788	21:13:7 450	接收	标准帧	CLASS_CAN	通道1

七、发送数据

点击界面上方"发送报文"按钮;在弹出的窗口中填写要发送的报文内容、开始发送

anM8.com - ;	复述服文 · Google Chror	ne					- 0	×					
canmb.con	n/sender.html?id=17	4843	72396278kga	tes=32&c1_e=	true&c1_p	=CLASS_CAN&c2_e	=08;c2 💐	۹					
								Î	暂停更新	i 👬	2屏显	调整屏显	记录日志
									时间	方向	类型	协议	通道
`Z`**													
通道		ĸ	46.201	40-*	周期	44.202	0866	788	21:13:4 779	接收	标准帧	CLASS_CAN	通道1
	刻创活(HEA)	度	突至	授工	(ms)	1974X	DCHE						
1	112233445566	8	标准帧	单次发送	1000	CLASS_CAN	开始发送	788	21:13:7 450	接收	标准帧	CLASS_CAN	通道1
2	112233445566	8	标准帧	单次发送	1000	CLASS_CAN	开始发送	788	21:15:51 150	发送	标准帧	CLASS_CAN	通道1
3	112233445566	8	标准帧	单次发送	1000	CLASS_CAN	开始发送		21-16-35				
4	112233445566	8	标准帧	单次发送	1000	CLASS_CAN	开始发送	788	448	发送	标准帧	CLASS_CAN	通道1
5	112233445566	8	标准帧	单次发送	1000	CLASS CAN	THEFT						
criptvoid(0)							Thursday						

对端成功接收到数据:

0 接收 21:15:51.162 5309551 1 标准帧 数据帧 8 11 22 33 44 55 66 77 88 1 接收 21:16:35.460 44297 1 标准帧 数据帧 8 11 22 33 44 55 66 77 88	序号	传输方向	系统时间	时间间隔(ms)	ID号(hex)	帧类型	帧格式	长度	数据(hex)
1 接收 21:16:35.460 44297 1 标准帧 数据帧 8 11 22 33 44 55 66 77 88	0	接收	21:15:51.162	5309551	1	标准帧	数据帧	8	11 22 33 44 55 66 77 88
	1	接收	21:16:35.460	44297	1	标准帧	数据帧	8	11 22 33 44 55 66 77 88

扩展固件进阶用法

功能一: 高级配置

在"设备配置"界面,点击左侧"高级配置"按钮 可以自定义分频系数、sega、segb、sjw、tdc等参数,适用于高级玩家

	理 发送报文 桌面软件 开发资料
CanM	B_CANFD - 高级配置
基础配置 通道1	
高级配置 通道使能	0
通讯协议	CAN 2.0
设备管理 工作模式	常规模式
系统主频	40M
设置信息 仲裁段分频	
仲裁段Sega	Sega=同步段+传输段+Seg1
仲裁段Segb	Segb=Seg2
仲裁段Sjw	Sjw=0~Sogb (推荐)
通道2	
通道使能 □	
开始使用	

功能二:修改主频

在"设备配置"界面,点击左侧"设备管理"按钮 可以修改 CAN 控制器主频,可选 64M 或者 40M;方便精确分频和锚定采样点

基础配置	CaniviB_CANFD - 设留自建 系統主類 40M
高級配置	更新配 ^{.64M}
设备信息	

功能点三:速率匹配

在"设备配置"-"基础配置"界面右侧有个"自动匹配按钮" 可以让上位机遍历调整 CAN 盒配置,直至能够收到报文;适用于不知道总线速率配置场景

) 协议进程: CLASS_CAN) 系统主新: 40M) 匹强问题: 100 ms	CanMB_CANFD - 基础配置	×
) Engage: Soc 11 (100k) 1125k 200L) Brizinge: (195%) Status (195%) Status<th>250 通道1 画語快照 2 画語状態 CAN 2.0 工作現式 架板視式 仲級記題率 5000k bps 采祥銘位置 0.75% 0.80% 参.87.5% 通道記</th><th></th>	250 通道1 画語快照 2 画語状態 CAN 2.0 工作現式 架板視式 仲級記題率 5000k bps 采祥銘位置 0.75% 0.80% 参.87.5% 通道記	
	开始使用 设备管理 发送税文 桌面软件 开发资料	WebUART.com
) 协议灵型: CLASS_CAN) 系统主统: 40M) 迟短词项: 100 ms) 目标途季:	CanMB_CANFD - 基础配置	×
S00k 🖾 1M 🗌 100k 🗌 125k 🗌 200k 🗌	200	
) 和面面的: (105時間間に、1995年間1995年間に、1995年間1995年間1995年間1995年間1995年間1995年間1995年間1995年間19	通道1 通道後期 2 通用协议 CAN 2.0 工作時式 用規模式 仲規設理率 500k bps or 自助匹配 采样点位置 75% 60% ★87.5%	

功能点四:串口控制

除了 USB 接口以外,此设备还支持由串口控制

取 USB 转 UART 调试器,与设备尾部的 GND、RX、TX 接口对接,默认波特率 115200,8N1

< → C	😫 webuart.com		★ 🖸 🕹 😑 有級級 Chrome 可用 🗄
Home Home	webuart.com 想连接到串行端口		
···	USB Serial (COM45) - EMDH	The second s	
147		终端	
(Oster)		S称: I2M台_1	
The world is		★題: 「本机设备 ↓	
what is the s > The shell 1 perform.		惠率: [115200 →	
> The Termina > Type help t			
> Start with root@webuart.		□□□□ =================================	
	0	展存: 4096	
		www.日志: 🖸 硬件流控: 🗆	
		Rea 1993	
			5 + · 0 = 17 # •

官网链接: CanMB.com 11

9 7 B 9 🖂 🖉 🔅 🖸		
Home 控制台_1		
		*
	岩洋南口	
	发送方式: 文本方式 -	
	Giatta	
	and a second second	
	又本格式: ASCII >	
	遂行发送: □	
	循环发送: □	
	活動回在・□ 活動時後・□	
	Approximate Approximate	
		* An end of the second s

- 由于设备尾部没有 VCC 引脚,所以使用串口控制时候,USB 接口依旧要接(有电就行)
- 串口控制指令与 USB 接口控制指令完全一样,控制指令介绍参考"控制指令"章节

扩展固件控制指令

一、获取能力集和当前配置

格式	{c:attr}
参数	无
格式 参数 返回值	(c:attr) 元 皮各能力集 { sys_frequency:系统主频 uart_baudrate:#口波特率 tx_gates_num:发送邮箱格式 rx_filter_num:过滤条件个数 rx_fifo_size:缓存队列深度 } 控制器配置 { Channel:控制器编号 CurrentMode:当前模式 AutoRetransmission:自动重传使能位 NominalPrescaler:仲裁段分频系数 NominalSynclumpWidth:仲裁段 Sjw TQ NominalTimeSeg1:仲裁段 Seg1 TQ NominalTimeSeg2:仲裁段 Seg2 TQ DataTimeSeg2:仲裁段 Seg2 TQ DataTimeSync:数据段同步段 TQ DataTimeSeg2:愛者服長 Seg1 TQ DataTimeSeg1:数据段目步段 TQ DataTimeSeg1:数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg2:数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg1:数数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg2:数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg2:数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg2:数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg1:数数据段 Seg1 TQ DataTimeSeg2:数集段 Seg2 TQ TdcEnable:TDC 使能位 TdcValue:TDC 大小 }
	wp:写指针位置 rp:读指针位置
	<pre> / 整系统状态 {</pre>



AutoRetransmission:0
NominalPrescaler:0
NominalSyncJumpWidth:0
NominalTimeSync:1
NominalTimeProp:1
NominalTimeSeg1:0
NominalTimeSeg2:0
DataPrescaler:0
DataSyncJumpWidth:0
DataTimeSync:1
DataTimeProp:1
DataTimeSeg1:0
DataTimeSeg2:0
TdcEnable:0
TdcValue:0
}
Rx_Fifo {
wp:0
rp:99
}
Status {
rx_fifo_over_flow:0
xx_pkt_print_mode:0
}

二、修改 CAN 控制器主频

格式	{c:freq,mode:%mode%}
参数	%mode% 0: 40M 主频(默认)1: 64M 主频
返回值	ok
示例	上位机发送: {c:freq,mode:0}
	设备反馈:

← → 0	2; webuart.com	\star Ď 🥮
- + > BA		
Home 控制台_		
OK.		
	发送窗口	
	发送方式:「文本方式 ~ [a (fare mediaria)	
	[C:11eq, mode.e)	
	文本格式: ASCII V	
	逐行发送: □	
	循环发送: □	
	添加回车: □ 添加换行: □	
		5 中。Q
设备ID: 29987 6	90 当前状态: 正常 波特率: 115200 串口模式: 8n1 屏幕遗符: 3/4096 保存日志: true (3)	Copyright © WebUART.com
ok		

三、修改串口波特率

格式	{c:uart,baud:%baud%,keep:%keep%}						
参数	%baud% 0: 115200(默认), 1: 1200, 2: 2400, 3: 4800, 4: 9600, 5: 19200, 6: 38400, 7:						
	57600, 8: 115200, 9: 230400, a: 460800, b: 921600, c: 1000000, d: 1500000						
	(数据格式 8N1)						
	%keep% 0: 临时修改 1: 永久修改						
返回值	ok						
示例	← → ♂ (\$; webuart.com ★ Ď)						
11111	si∜n 104 A9 □ © 177 # 50 Home 121842_1 [
	◎						
	(<u>c;;;;;;;</u>), haud:0, keep:0)						
	文本格式: [ASCII v]						
	透行发送: □						
	循环发送:□ 添加操行:□ 添加操行:□						
	段船(D: 29987 6730 当时状态:正常 波特乘: 115200 串口扬心: 8n1 屏書傳行: 3/4096 保行日志: true (120) Copyright C: WebUART.com 苏CP船						
	上位机发送:						
	{c:uart,baud:0,keep:0}						

设备反馈: ok

四、修改报文打印方式



uint8 t idx:2; // 报文索引	
uint8_t dlc:4: // 报文 DLC 值	
uint8 t data[data_len]:// 数据内容,变长	
uint8_t maiac:4: // 固定 0x3b, 对应字符 ':'	
}	

五、初始化 CAN 控制器

格式	{c:init,channel:%channel%,mode:%mode%,arb_pre:%arb_pre%,arb_sega:%arb_sega%						
	,arb_segb:%arb_segb%,arb_sjw:%arb_sjw%,brs_pre:%brs_pre%,brs_sega:%brs_sega%						
	,brs_segb:%brs_segb%,brs_sjw:%brs_sjw%,tdc_enable:%tdc_enable%,tdc_value:%tdc						
	_value%,auto_retry:%auto_retry%}						
参数	%channel% 通道 ID; 0:通道 1, 1:通道 2						
	%mode% 模式; 0: disable, 1: classic can, 2: canfd without brs, 3: canfd with brs, 4:						
	listen only						
	%arb_pre% 仲裁段分频系数; %02x 格式						
	%arb_sega% 仲裁段 sega 逻辑值(对应同步段+传输段+seg1); %02x 格式						
	%arb_segb% 仲裁段 segb 逻辑值(对应 seg2); %02x 格式						
	%arb_sjw% 仲裁段 sjw; %02x 格式						
	%brs_pre% 数据段分频系数; %02x 格式						
	%brs_sega% 数据段 sega 逻辑值(对应同步段+传输段+seg1); %02x 格式						
	%brs_segb% 数据段 segb 逻辑值(对应 seg2); %02x 格式						
	%brs_sjw% 数据段 sjw; %02x 格式						
	%tdc_enable% TDC 使能位; 0:个使能,1:使能						
	%tdc_value% TDC 值; %02x 格式						
	%auto_retry% 自动重传使能位; 0:个使能,1:使能						
返回值	OK						
「「「切」							
	2. 次送宿口						
	激液方式 : 「交本方式~」 (*::natthannel -0. wold3. gg)_ nrx.53, wh_ next.38 wh_ next.38, wh_ next.55, bits_nrx.55, bits_nrx.55, bits_						
	and, 32, by _ 197, 35, ide_read(=1, 200_read(=1, 200_read(=reat(=1))))						
	文本格式: ASCI →						
	速行发送: □ 循环发送: □						
	2回忆-29987 6790 [当时状态:正常 [波特率: 115200] 串口根元 &n 1] 屏幕操行: 3/4096] 保行日志: true (126). Copyright © WebUART.com 苏ISP第17023049日-4						
	上位机发送:						

	{c:init,channel:0,mode:3,arb_pre:01,arb_sega:38,arb_segb:18,arb_sjw:38,brs_pre:02,brs sega:07,brs_segb:03,brs_sjw:04,tdc_enable:1,tdc_value:05,auto_retry:1}						
	设备反馈: ok						
备注	● 波特率计算方法 主频(MHz) / 分频系数 = (sega+segb) * 速率(Mbps) 比如示例中配置"arb_pre:01,arb_sega:38,arb_segb:18",带入公式 40/1 = (0x38+0x18)*speed,得 speed=0.5Mbps						

六、发送 CAN 报文

格式	{c:send,channel:%channel%,gate:%gate%,enable:%enable%,id:%id%,ext:%ext%,fd:%fd							
	%,brs:%brs%,len:%len%,repeat:%repeat%,period:%period%,data:%data%}							
参数	%channel% 通道 ID; 0:通道 1,1:通道 2							
	│ %gate% 发送通道(邮箱): %02x 格式,范围 0~tx gates num							
	/ %enable% 使能标记: 0:不使能, 1:使能							
	%id% 报文 ID· %08x 格式							
	%ext% 扩展帧标记: 0:不是扩展帧, 1:是扩展帧							
	%fd% CANED 格式标记: 0·不是 CANED 帧, 1:是 CANED 帧							
	%hrs% 变速帧标记, 0.不是变速帧, 1.是变速帧							
	////////////////////////////////////							
	%reneat% 是否重复, 0·不重复, 1·重复							
	%neriod% 重放间隔•%04x 格式, 单位 ms							
	%data% 数据内容, $%$ 02v 核式、长度零与% $lan%$ 匹配							
 近回宿	ok							
三面正	← → ⑦ 12 webust.com ★ ② ● 前時版(throne 可用 :							
21/12/1	▲ 今 (3) 後 章 (1) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2							
	★2法第二							
	(c:smed_channel_0_pret=00, emable1.jd=0000010, ext1. <u>fd_0_brg_0_brg_0_pret=1.prriof</u> 0000, dats0 10500000500050005							
	文本格式: [ASCII ▼] 進行发送: □							
	循环发送: □ 添加降行: □ 添加降行: □							
	1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2							
	上位机会送.							
	المعالي							
	01,data:0102030405060708}							
	反奋以顶: ok							

备注	● 若总线上存在其他节点且波特率匹配,则能顺利接收到报文								
	序号	传输方向	系统时间	时间间隔(ms)	ID号(hex)	帧类型	帧格式	长度	数据(hex)
	169543	接收	21:44:51.667	0	210	拓展帧	数据帧	8	01 02 03 04 05 06 07 08
	● 若	报文顺	利被接收,	会回显打日	印报文,	打印格	式参考	上文	:"修改报文打印格式"

七、配置接收过滤条件

格式	{c:recv,channel:%channel%,gate:%gate%,enable:%enable%,id:%id%,mask:%mask%,fro							
	m:%from%,to:%to%}							
参数	%channel% 通道 ID; 0:通道 1, 1:通道 2							
	│ %gate% 发送通道(邮箱): %02x 格式,范围 0~ <i>tx_gates_num</i>							
	%enable% 使能标记: 0:不使能, 1:使能							
	%id% 报文 ID: %08x 格式							
	%mask% 报文 ID 对应的掩码: %08x 格式,当且仅当收到的报文 ID & %mask%							
	== %id% & %mask% 时候,报文才会被接收							
	%from% 报文 ID 起始值: %08x 格式							
	%to% 报文 ID 结束值: %08x 格式,当且仅当%from% <=收到的报文 ID <=%to%时							
	候,报文才会被接收							
返回值	ok							
示例	← → О 1: webuart.com ★ D ● пяка Сноме ил. :							
	■111111111111111111111111111111111111							
	发送窗口							
	波波方式: [文本方面マ] [4 <u>元500</u>], channel:-0, part-00, washi#1.id:00000010, <u>mphi/00000010</u> , from:00000010, to:-00000011]							
	文本格式: [ASCIIw]							
	通行起送:□ 循环发送:□							
	2音记-2236 1155 当你找走: 正常 梁打乘: 115200 用口板: 2 ml 屏面板行: 34096 保存日志: true (7176339) Copyright © WebUA&T.com 万にP音17023045円-4							
	<u>مدر دی نی در در از د</u>							
	上位机反达: /crecy channel:0 gate:00 enable:1 id:00000210 mask:00000ff0 from:00000210 to:000002							
	11}							
	设备反馈:							
备注	■ 如未配直」多个过滤涂件,则所有的条件都被满足才能收到报又(与关系)							